**Regulação da velocidade de um motor DC em função da temperatura com o auxílio de um Termopar do tipo K**

O nosso trabalho irá consistir em regular um motor consoante a sua temperatura, e para a medição deste último parâmetro iremos utilizar uma junção do tipo K.

O termopar é constituído por duas juntas metálicas, e aquecendo o par, provoca uma queda de tensão entre os terminais metálicos do sensor.

O termopar apresenta um aumento de tensão de sensivelmente 42 microvolts por grau acrescido.

O processo de obtenção dos valores do termopar na leitura do ARM será a seguinte:

